

Calliope mini Challenge-Cards

Physical Computing – Meistere die Challenges und erlebe, wie man die physische und virtuelle Welt verbindet.



Inhalt

Grundlagen

- Der Calliope (Ausstattung)
- Zubehör
- Ein Programm laden

- Hinweise
- Zubehör anschliessen

- Challenges
- 1. Hello World!
- 2. Die Tasten A und B benutzen
- 3. Die Tasten A und B steuern das Licht
- 4. Eine Taste steuert das Licht
- 5. Einen verstellbaren Widerstand benutzen
- 6. Ein Licht dimmen
- 7. Einen Vibrationsmotor steuern

- 8. Musik komponie-
- ren und abspielen 9. Farben mit der
- Fingerspitze verändern
- 10. Den Kompass benutzen
- 11. Die Helligkeit messen
- 12. Den Lagesensor benutzen
- 13. Die Temperatur messen

- 14. Die Farben des Regenbogens
- 15. Einen Servo-Motor steuern
- 16. Einen DC-Motor steuern
- 17. Das 4-stellige Grove Display benutzen

Impressum

Version 2.3 (November 2018) Tobias M. Schifferle, Dr. Dorit Assaf Pädagogische Hochschule Zürich

https://phzh.ch/mia

Schriftart: Mark OT © Bilder, Grafiken, Screenshots: PHZH Calliope Grafik: calliope.cc Icons: 4-digit display by Tobias M. Schifferle; thenounproject.com: Compass by Fake-

hArtwork, Button Click by andriwidodo, LED by Arthur Shlain, Arcade Button by emma mitchell, Potentiometer by Hans, vibration motor by Hans, brightness by Hermine Blanquart, Thermometer by Hopkins, Airplane by icon 54, Crocodile Clip by Dan Jenkins, Star by Shmidt Sergey, jumper cable by Hans.

Creative Commons CC-BY-SA 4.0

Namensnennung, Weitergabe unter gleichen Bedingungen

Grundlagen Der Calliope mini

Ausstattung Teil 1



1	Micro USB Anschluss (Programme übertragen, Stromversorgung)
2	Lagesensor (Kompass, Gyroskop, Beschleunigungssensor)
3	Steckplatz für externe 3V-Batterie-Packs (Stromver- sorgung ohne USB-Kabel)
4	RGB-LED (alle Farben)
5	Taste A (digitaler Input)
6	Taste B (digitaler Input)
0	Prozessor (16 MHz 32-bit ARM Cortex-MO, 256 KB Flash Speicher, 16 KB RAM) mit Temperatursensor
8	5×5 LED-Display, Helligkeitssensor

Grundlagen Der Calliope mini

Ausstattung Teil 2



VCC (+) und GND (-) nie direkt verbinden (Kurzschluss!) GND (Masse) (-) VCC (3.3V) (+) (3) Reset-Taste (startet das Programm neu) Stecker für Erweiterungsmodule (4) (Grove) A0: I²C (digital), A1: UART (analog) Mikrofon (5) 6 Lautsprecher (Buzzer) 7 Digitale Input- und Output- Pins (8) Analoge Input- und Output- Pins Anschluss zum Motor-Treiber (TI DRV8837) für 2 Motoren (max. 9V). Zusätzliche Input- und Output-(10) Pins (zum selber Löten)

Achtung:

Grundlagen Zubehör



Taster



Verstellbarer Widerstand (Potentiometer)



Krokodilklemmen



Batterie für externe Spannungsversorgung



LED



Calliope mini



USB-Kabel



Vibrationsmotoren



Servo-Motor



DC-Motor



Grove 4-stellige Anzeige

Grundlagen

Ein Programm laden

Windows, MacOS und Linux Geräte: per USB. Tablets: per App über Bluetooth

- ① Öffne https://makecode.calliope.cc
- ② Der Beispielcode mit Smiley ist bereits vorhanden.
- ③ Wähle einen Namen für das Programm, z.B. «smiley».
- Klicke auf "Speichern" (Diskette) oder "Herunterladen", um die Datei "mini-smiley.hex" zu erhalten. Speichere die Datei an einem geeigneten Ort ab.
- Schliesse den Calliope über das USB-Kabel an.
- Offne den Explorer (Win) oder Finder (Mac) und ziehe die gespeicherte Datei auf das Laufwerk «MINI».
- ⑦ Solange das Programm auf den Calliope geladen wird, blinkt er gelb. Das Programm startet anschliessend von selbst.
- iOS: Im App Store: http://tiny.phzh.ch/calliopemac
- Android: Per Bluetooth Programm mit der micro:Bit App <u>http://tiny.phzh.ch/calliopeandroid</u> Achtung: In Makecode Bluetooth-Erweiterung hinzufügen.





Grundlagen

Hinweise

Programm nach Änderung erneut hochladen

Um ein neues oder verändertes Programm auf dem Calliope zu testen, muss es jedesmal von Neuem hochgeladen werden (gemäss Grundlagenkarte). Dabei wird das alte Programm auf dem Calliope überschrieben.

hex-Datei

Die hex-Dateien des Programms werden im Download-Ordner des Browsers bei jedem Herunterladen mit einer fortlaufenden Zahl versehen (z.B. «mini-meinCode (9).hex»). Die hex-Datei ist nach dem Hochladen nicht auf dem «MINI»-Laufwerk sichtbar und kann auch nicht mehr vom Calliope zurückkopiert werden. Es lohnt sich, die hex-Dateien sinnvoll beschriftet auf dem Computer zu speichern. Dann kann die hex-Datei im makecode-Editor wieder hochgeladen und geöffnet werden, um ein Programm weiter zu bearbeiten.

USB-Speicher nicht ordentlich getrennt

Nach dem Hochladen wird die USB-Verbindung kurz getrennt. Dabei kann eine Meldung erscheinen, dass ein USB-Speicher nicht ordentlich getrennt wurde. Das ist kein Problem und kann ignoriert werden.

Fehlt hier ein wichtiger Hinweis?

Schicke uns deinen Hinweis an gmi-info@phzh.ch

Grundlagen

Zubehör anschliessen

Jumper-Kabel

Zusätzlich zu normalen Krokodilklemmen mit Kabel können

Jumper-Kabel sehr hilfreich sein. Sie passen auch gut in die Stecker von Servo-Motoren.



Motorports erschliessen

Anstatt zu löten oder Kabel mit Zahnstochern in die Bohrungen zu klemmen, kann man gut eine Kabelbuchse mit einem Gummiband festklemmen. Darin halten Jumper-Kabel sehr gut. Das Gummiband oben über zwei Ecken des Calliope spannen.



Kabelklemmen

Mit Kabelklemmen, Jumper Kabel und halbierten Krokodilklemmenkabel lässt sich fast alles miteinander verbinden. Mit Kabelklemmen können Pins wie Ground (-) gut mit mehreren Kabeln verbunden werden.



Für Einsteigende☆ 1 Hello World!



BEFEHLSGRUPPEN: III Grundlagen



Challenge

Schreibe einen Lauftext deiner Wahl und lass ihn unendlich oft laufen.

Hello World!

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN

🗰 Grundlagen

Code



Programm auf den Calliope laden

Schau dir die Grundlagenkarte *Ein Programm laden* an, wenn du Hilfe benötigst.

Gratuliere!

Du hast die erste Challenge geschafft. Weiter so.

Ausgehend von der Challenge kannst du das Programm auch verändern und so neue Funktionen entdecken. Schau dir doch mal an, was für Befehlsgruppen und einzelne Befehlsblöcke du überhaupt zur Verfügung hast.



(2) Die Tasten A und B benutzen



Challenge

Wenn du die Taste A drückst, erscheint ein Pfeil auf dem LED-Display, der nach links zeigt. Wenn du die Taste B drückst, zeigt der Pfeil nach rechts.

Die Tasten A und B benutzen

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN



Code

Lösung A

Lösung B



Hinweis

Oft gibt es mehrere Möglichkeiten, ein konkretes Problem zu lösen. Für Lösung A wurden Ereignisblöcke gewählt. Lösung B wurde über einen Bedingungsblock «wenn/dann» und den Parameterblock «Knopf ist gedrückt» innerhalb einer Schleife implementiert.



(3) Die Tasten A und B steuern das Licht



Challenge

Klemme eine LED an den Calliope. Wenn du die Taste A drückst, wird die LED eingeschaltet. Wenn du die Taste B drückst, wird die LED wieder ausgeschaltet.

Die Tasten A und B steuern das Licht



VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN

Code



Hinweis

Ein digitaler Wert von «1» bedeutet, dass der digitale Output am Pin hochgeschaltet wird, d.h. der Pin eine Spannung von 3V aufweist. Der Wert «0» hingegen bedeutet «ein Wert von OV, also keine Spannung am Pin».

Elektronik

- LED (+/-)!
- Langes Bein → digitaler
 Output (P2)
- Kurzes Bein \rightarrow GND (-)





Klemme eine LED und eine Taste an den Calliope. Wenn du die Taste drückst, leuchtet die LED. Wenn du sie loslässt, schaltet die LED wieder aus.

Eine Taste steuert das Licht



Code



Hinweis

Dieser Programmcode ist verschachtelt. Der Parameterblock «lese digitale Werte von Pin P1» wird zuerst ausgeführt und das Resultat (Zustand der Taste) dem Block «schreibe digitalen Wert von Pin P2 auf» übergeben, welcher die LED an- oder ausschaltet.

Elektronik

LED (+/-)!

- Langes Bein → digitaler
 Output (P2)
- Kurzes Bein \rightarrow GND (-)

Taste

- Rechtes Bein → digitaler
 Input (P1)
- Linkes Bein \rightarrow VCC (+)





Klemme einen verstellbaren Widerstand (Potentiometer) an den Calliope. Drehe den Schaft in verschiedene Positionen und zeige seinen Zahlenwert auf dem LED-Display an.

Einen verstellbaren Widerstand nutzen

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN

Code



Hinweis

Die Zeichenfolge «*» vor «zeige Nummer» hilft, auf dem LED-Display die Zahl besser zu erkennen (Beginn des Lauftextes).

Das Potentiometer fungiert hier als Spannungsteiler. Die vom Calliope erfasste Spannung an P1 wird mit Werten zwischen 0 (0v) und 1023 (3V) angezeigt.

Potentiometer

- Mittleres Bein \rightarrow analoger Input (P1)
- Äusseres Bein \rightarrow GND (-)
- Äusseres Bein \rightarrow VCC (+)





Klemme einen verstellbaren Widerstand (Potentiometer) und eine LED an den Calliope. Durch das Drehen des Reglers am Potentiometer wird die LED gedimmt.

Ein Licht dimmen



Code







Klemme einen verstellbaren Widerstand (Potentiometer) und einen Vibrationsmotor an den Calliope. Durch das Drehen des Reglers am Potentiometer wird der Motor gesteuert.

Einen Vibrationsmotor steuern



Hinweis

Eine gedimmte LED und ein Vibrationsmotor sind beides analoge Outputs. Deshalb ist der Code genau gleich wie in Challenge 6 «Ein Licht dimmen».



Vibrationsmotor (+/-)!

- Schwarzes Kabel \rightarrow GND (-)
- Rotes Kabel → analoger
 Output (P2)

Potentiometer

- Äusseres Bein \rightarrow GND (-)
- Mittleres Bein → analoger
 Input (P1)
- Äusseres Bein \rightarrow VCC (+)





8) Musik komponieren und abspielen



Challenge

Komponiere deine eigene Musik und spiele sie auf dem Calliope ab.

Musik komponieren und abspielen

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN



Code



Hinweis

Mit dem «beim Start»-Block wird die Musik einmal abgespielt. Mit der Reset-Taste auf dem Calliope kann sie nochmals abgespielt werden. Um die Musik unendlich oft abzuspielen, kann der «dauerhaft»-Block verwendet werden.



(9) Farben mit der Fingerspitze verändern



Challenge

Die RGB-LED ändert ihre Farbe, wenn du mit der Fingerspitze die Pins 0 bis 3 berührst.

Farben mit der Fingerspitze verändern

.....

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN



Code



Hinweis

Die Farben der RGB-LED können aus vordefinierten Farben ausgewählt oder selber definiert werden.

Um mit der Fingerspitze die Pins zu «drücken», muss gleichzeitig mit einem Finger GND und mit dem anderen Finger einer der Pins 0 bis 3 berührt werden. Das funktioniert auch mit zwei Händen.



Zeige die Werte des Kompasses auf dem LED-Display an. Drehe den Calliope in jede Richtung und zeichne die Werte auf einem Blatt Papier auf.

Den Kompass benutzen

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN

📰 Grundlagen	⊙ Eingabe

Code



Hinweis

- Nach jedem Hochladen eines Programms, bei dem der Kompass verwendet wird, muss dieser neu kalibriert werden. Der Calliope fordert einen dazu auf, einen Kreis zu zeichnen: «draw a circle». Kippe den Calliope so, bis der Kreis komplett ist.
- Halte den Calliope mit dem LED-Display nach oben zeigend parallel zum Boden und drehe ihn wie einen Kompass um 360°. Schwankungen in der Messung sind normal.
- Die Zeichenfolge «*» vor «zeige Nummer» hilft, auf dem LED-Display die Zahl besser zu erkennen (Beginn des Lauftextes).



Zeige die Werte des Helligkeitssensors auf dem LED-Display an. Bringe den Calliope in verschiedene Lichtverhältnisse.

Die Helligkeit messen

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN



Code



Hinweis

- Die Zeichenfolge «*» vor «zeige Nummer» hilft, auf dem LED-Display die Zahl besser zu erkennen (Beginn des Lauftextes).
- Das LED-Display ist gleichzeitig auch der Helligkeitssensor.

Für Einsteigende 🛠

(12) Den Lagesensor benutzen



Challenge

Zeige die Werte des Gyroskops (Rotationswinkel) auf dem LED-Display an. Detektiere, wenn der Calliope geschüttelt wird.

Den Lagesensor benutzen

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN

🗰 Grundlagen	⊖ Eingabe
	••• Mehr

Code

III dauerhaft	
📰 zeige Zeichenfolge (🔐 💓	• wenn geschüttelt
III zeige Nummer 🔽 💿 Rotation (°) Winkel	
📰 zeige Zeichenfolge 🕻 " r "	
Ⅲ zeige Nummer 🖡 💿 Rotation (°) rollen 🔻	

Hinweis

- Mit Makecode können nur 2 Achsenüber Rotation benutzt werden, die dritte Achse muss über den Kompass abgedeckt werden.
- Ein Lagesensor besteht aus einem Gyroskop, Beschleunigungssensor und Kompass. Diese Sensoren können auch einzeln ausgelesen werden.
- Ein Beschleunigungssensor zeigt immer auch die Erdbeschleunigung an.





Challenge Zeige die Werte des Temperatursensors auf dem LED-Display an.

Die Temperatur messen

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN

📰 Grundlagen	 Eingabe

Code



Hinweis

- Die Zeichenfolge «*» vor «zeige Nummer» hilft, auf dem LED-Display die Zahl besser zu erkennen (Beginn des Lauftextes).
- Das Signal des Temperatursensors benötigt einige Zeit, bis es sich eingependelt hat.



(14) Die Farben des Regenbogens



Challenge

Klemme eine RGB-LED an den Calliope. Zeige die Farben des Regenbogens nacheinander an.

Die Farben des Regenbogens

VERWENDETE BEFEHLSGRUPPEN

Code

Hier ein Codebeispiel mit zwei Farben. Für mehr Farben einfach Blöcke kopieren und Werte einfügen.

Hinweis

Dies sind die 10-Bit RGB-Werte des Regenbogens.

594, 0, 846 300, 0, 521 0, 0, 1023 0, 1023, 0 1023, 1023, 0 1023, 509, 0 1023, 0, 0

RGB-LED

- Kürzestes Bein (Grün) → analoger
 Output (P2)
- Längstes Bein (schwarz) \rightarrow GND (-)
- Bein neben Grün (**B**lau) → analoger
 Output (P1)
- Äusseres Bein (**R**ot) → analoger
 Output (C16)



Schliesse einen Servomotor an P1 des Calliope an. Lasse den Servo regelmässig hin- und her drehen.

Einen Servo-Motor steuern



Hinweis

Für die Steuerung von Motoren benötigt man generell einen Motor-Treiber und eine externe Stromversorgung. Ganz kleine Servos können aber auch ohne funktionieren.

Elektronik

Servo-Motor

- Rotes Kabel \rightarrow VCC (+)
- Schwarzes/braunes Kabel \rightarrow GND (-)
- Gelbes/oranges Kabel \rightarrow analoger Pin P1

Servo-Motor mit externer Spannungsversorgung (je nach Servo 4.5V - 6V)

- Rotes Kabel \rightarrow VCC BAT (+)
- Schwarzes/braunes Kabel \rightarrow GND (-)
- Gelbes/oranges Kabel \rightarrow analoger Pin P1
- Blaues Kabel \rightarrow GND (-) der Motorpins







Klemme ein Potentiometer (P1) und einen DC-Motor (Motorpins) an den Calliope. Durch das Drehen des Potentiometers wird die Geschwindigkeit des Motors gesteuert.

Einen DC-Motor steuern



verteile-Funktion

Mittels des verteile-Blocks wird das Spektrum des Eingangswertes (0-1023) gleichmässig auf das Ausgangsspektrum (0-100) verteilt, respektive umgerechnet.

Motorsteuerung

Für die Steuerung von Motoren benötigt man den Motortreiber des Calliope. Dort kann auch eine zusätzlich Spannungsversorgung mit bis zu 9V angeschlossen werden.

Wird nur ein Motor angeschlossen, so kann er vorwärts und rückwärts laufen. (Block «Motor an» -100 bis 100) Dazu den Motor wie folgt anschliessen:

•	•	•	•	•	• <
	-A	+ A		+ Batt	- Batt (ab V1.3)

Zwei Motoren (A, B) können nur in eine Richtung drehen.

(Block «Motor A/B/A+B» 0 bis 100)

 Batterie (max. 9V)



Lasse den aktuellen Helligkeitswert auf dem Grove Display anzeigen.



Hinweis

Für «anzeige» wird eine Variable mit beliebigem Namen erstellt. Der rechte Grove Anschluss (A1) benutzt die Pins C16 und C17. Am linken Anschluss funktioniert das Display nicht.

Das Display kann auch gut zur Fehlersuche benutzt werden, da, im Unterschied zur LED-Matrix, Werte ohne Scrollen angezeigt werden können. Achtung, das Display kann nur positive Zahlen darstellen. Falls auch negative vorkommen, den Block «Absolut von …» benutzen.

Grove ist ein modulares Erweiterungssystem: http://tiny.phzh.ch/grove

Gratuliere!

Herzliche Gratulation - du hast die Calliope Challenges erfolgreich gemeistert.

Brauchst du noch mehr Futter?

Du findest es unter:

https://phzh.ch/mia

PÄDAGOGISCHE HOCHSCHULE ZÜRICH

PH ZH